

# GR6150-1500

可达半径1500 mm / 中空手腕 / 手腕可搬运质量15 kg

## ■ 功能特点

- 针对国内中端客户推出的一款喷涂机器人, 防爆结构设计;
- 中空手腕结构, 方便喷涂油漆管路布置;
- 负载大, 刚性高, 安装方便;
- 标配喷涂软件包, 内置外围设备I/O点, 易于集成, 编程简单;
- 尤其适用于汽车零部件、五金零件等不规则形状零件。

## ■ 适用场景

为小型整装备喷涂应用场景开发: 如汽车零部件 (门把手、后视镜、车灯罩、尾翼、内饰件)、电机、减速机等。

## ■ 适用行业

适用于汽车零部件、五金等行业。



埃夫特智能装备股份有限公司  
EFORT Intelligent Equipment Co., Ltd.  
公司热线: 400-052-8877  
公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号  
WWW.EFORT.COM.CN

EFORT

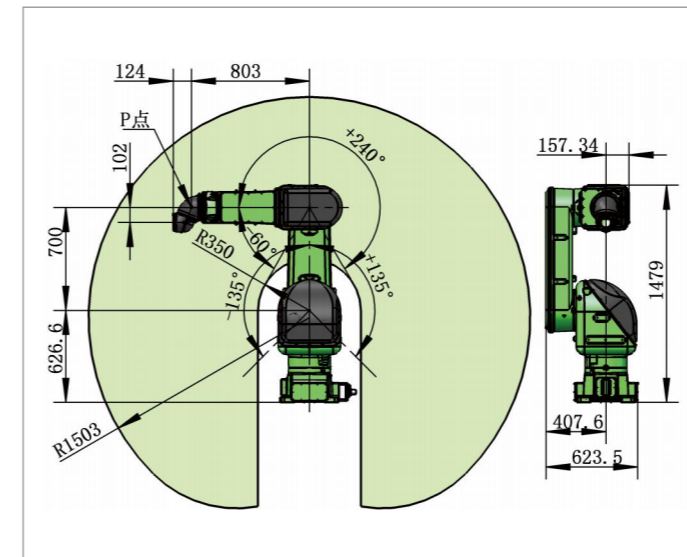


扫码查看说明书

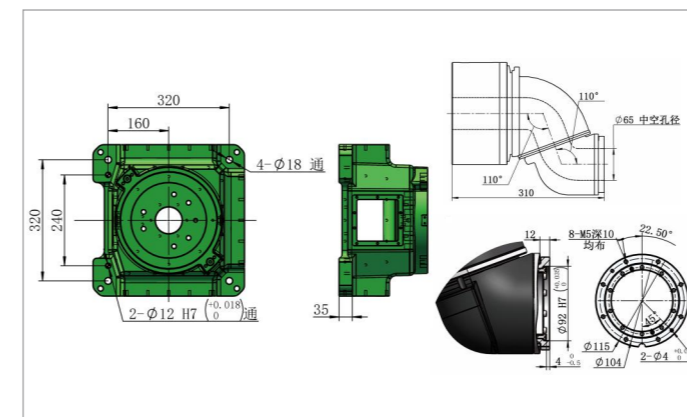
## 产品参数/SPECIFICATIONS

手腕可搬运质量	15 kg		
可达半径	1500 mm		
重复定位精度	±0.15 mm		
各轴运动范围 & 最大单轴速度	各轴运动范围	最大单轴速度	
	J1	±160°	180°/sec
	J2	±135°	180°/sec
	J3	-60°+240°	180°/sec
	J4	±540°	360°/sec
	J5	±540°	400°/sec
手腕允许负载转矩	J4	44.2 N·m	
	J5	28.8 N·m	
	J6	15.1 N·m	
手腕允许 负载转动惯量	J4	1.17 kg·m <sup>2</sup>	
	J5	0.87 kg·m <sup>2</sup>	
	J6	0.15 kg·m <sup>2</sup>	

## 动作范围/OPERATING SPACE



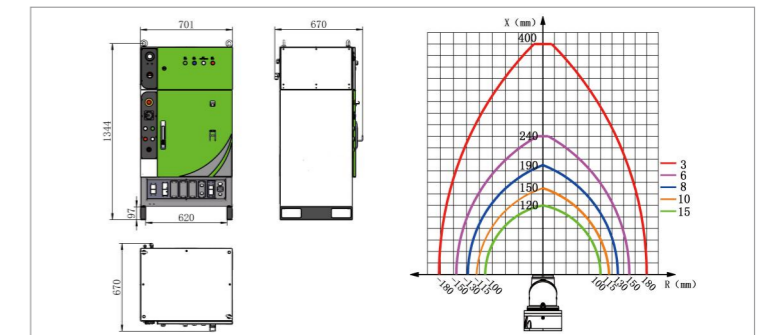
## 底座&法兰尺寸/BASE& END FLANGE MOUNTING SIZE



## GR-Series Painting Robot

结构	6轴串联多关节	
安装方式	地面、顶吊、壁挂、倾斜角	
防护等级	本体	IP 65
	控制柜	IP 54
防爆等级	中国气体	Ex ib mb pxb IIC T4 Gb
	中国粉尘	Ex ib mb pxb IIIC T135°C Db
	ATEX-气体	II 2G Ex pxb IIC T4 Gb
	ATEX-粉尘	II 2D Ex pxb IIIC T135°C Db
使用条件	工作电压	三相AC380V(±10%)
	电源容量	5.0 kVA
	温度	0~45 °C
手臂负载	湿度	RH≤80%(无结露)
	大臂	15 kg
	小臂	10 kg
质量	本体	245 kg
	电柜	140 kg

## 控制柜尺寸&手腕末端负载图/CONTROL CABINET SIZE&WRIST END LOAD MAP



## 选型配置表/SELECTION&CONFIGURATION TABLE

项目	标准配置	可选配置	
驱动单元	6轴	6+2轴	
电柜-本体 线缆	静态:8 m	最长:30 m	
	/	拖链线最长:30 m	
示教器线缆	8 m	最长:30 m	
数字量DI/DO	16/16	/	
模拟量AI/AO	/	可增加模拟量硬件模块, 最多4路	
现场总线	Ethercat	ProfiNet	CCLink
程序容量	1GB	/	
对外接口	Ethercat网口	/	
软件包	喷涂工艺包	/	
传送带跟踪	/	可选	
颜色	RAL6018	客订	